

Prof. Dr. Alfred Toth

Semiotische Subjekts- und Objektsdistribution

1. Die dyadisch-tetravalente Zeichenrelation besitzt nach Toth (2011) die folgende Normalform

$$ZF = (\underbrace{(3.a, 1.b)}_S, \underbrace{(2.c, 0.d)}_O),$$

d.h. je eine Subdyade ist für die Repräsentation des Subjekt- und des Objektpols reserviert. Diese Verhältnisse entsprechen somit denen zwischen Zeichen- und Realitätsthematik bei der „verdoppelten“ Peirceschen Zeichenrelation.

2. Erlaubt man hingegen Permutation, so erhält man die maximal mögliche Subjekts- und Objektsdistribution in $4! = 24$ Alternanten von ZF. Ich gebe die Liste zunächst in semiotisch-fundamentalkategorialer Notation

3.a 0.b 2.c 1.d

3.a 0.b 1.d 2.c

3.a 2.c 0.b 1.d

3.a 2.c 1.d 0.b

3.a 1.d 0.b 2.c

3.a 1.d 2.c 0.b

0.b 3.a 2.c 1.d

0.b 3.a 1.d 2.c

0.b 3.a 0.b 1.d

0.b 3.a 1.d 0.b

0.b 3.a 0.b 2.c

0.b 3.a 2.c 0.b

2.c 0.b 3.a 1.d

2.c 0.b 1.d 3.a

2.c 3.a 0.b 1.d

2.c 3.a 1.d 0.b

2.c 1.d 0.b 3.a

2.c 1.d 3.a 0.b

1.d 0.b 2.c 3.a

1.d 0.b 3.a 2.c

1.d 2.c 0.b 3.a

1.d 2.c 3.a 0.b

1.d 3.a 0.b 2.c

1.d 3.a 2.c 0.b

und abschliessend in logischer-epistemologischer Notation:

sS oS o0 s0

sS oS s0 o0

sS o0 oS s0

sS o0 s0 oS

sS s0 oS o0

sS s0 o0 oS

oS sS o0 s0

oS sS s0 o0

oS sS oS s0

oS sS s0 oS

oS sS oS o0

oS sS o0 oS

o0 oS sS s0

o0 oS s0 sS

o0 sS oS s0

o0 sS s0 oS

o0 s0 oS sS

o0 s0 sS oS

s0 oS o0 sS

s0 oS sS o0

s0 o0 oS sS

s0 o0 sS oS

s0 sS oS o0

s0 sS o0 oS

Bibliographie

Zur Charakteristik der dyadisch-tetravalenten Zeichenfunktion. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2011

9.5.2011